19日本国特許庁

公開特許公報

⑩特許出願公開 昭52—87302

⑤Int. Cl². H 04 L 11/00	識別記号	⑤日本分類 → 96(2) C 0	庁内整理番号 6651-56	❸公開 昭和52年(1977)7月21日
G 06 F 3/00		97(7) D 3	6463-56	発明の数 1
H 04 B 1/00		96(1) E 0	7240—53	審査請求 未請求
	•	96(7) A 1	7240—53	
				(全 5 百)

砂ループ伝送システム

②特 願 昭51-4185

②出 願昭51(1976)1月17日

70発 明 者 田中雄三

鎌倉市上町屋325番地三菱電機 株式会社鎌倉製作所内 ⑫発 明 者 市橋立機

鎌倉市上町屋325番地三菱電機 株式会社鎌倉製作所内

⑪出 願 人 三菱電機株式会社

東京都千代田区丸の内二丁目 2

番3号

⑩代 理 人 弁理士 葛野信—

明 細 書

1 発明の名称

ループ伝送システム

2 特許請求の範囲

計算機により制御されるループコントロール ユニットと、上配計算機と複数の端末装飾のイ ンタフェイスである複数のステーションユニットとを伝送線路を介して撥状に結合するととも に上配伝送線路上を固定長のタイムスロットに 分割し、それぞれのタイムスロットを各端末製 値に対応して割当て、伝送級路を共有してデー タの転送を行なりループ伝送システムにおいて ・上配各ステーションユニットにおいて受信し たタイムスロットと同一のタイムスロットにデータを挿入して転送するよりにしたループ伝送 システム。

8. 発明の許細な説明

この発明は計算機および複数の増末装量を環 状に結合して、増末装置ととに割当てられたタ イムスロットを使用して計算板と増末製量の関 でデータ通信を行りループ伝送システムに関する。

一般に計算機と、複数の端末装置がマルチボイント接続されたデータ通信システムは(1)直線状、(2)往復状、(3)ループ状の8者がある。この発明はループ状の伝送システムに係るものでも

さて従来のループ伝送システムは計算機により制御されるループコントロールユニットと、上記計算機と複数の端末袋値のインタフェイスである複数のステーションユニットとを伝送級路を介して環状に結合するとともに上配伝送級路上を固定長のタイムスロットに分割し、それでれのタイムスロットを各端末装置ととに対応して割当て伝送銀路を共有してデータの転送を行なりよりになっている。

また、上記タイムスロットは送信用のタイムスロット列とこの送信用のタイムスロット列に つながる受信用のタイムスロット列からなり、 それぞれ各端末装性ごとに割当てられている。

特別昭52—87302(2)

ところで、上配従来のループ伝送システムはループコントロールユニットから所定のデータを 伝送する場合、各ステーションユニットごとに データ伝送の良否を確認する必要がある。

この場合ループコントロールユニットからは データの伝送するための確認信号が送り出され 、この確認信号は送信用のタイムスロット列に よって各ステーションユニットごとに送信され 、そこで、データ伝送の良否が制定される。

上配各ステーションユニットにより判定され た判定信号 (データ伝送の良否) は受信用のタ イムスロットによってループコントロールユニ ットに受信される。

とのよう化してデータ伝达の確認がなされた後、上配ループコントロールユニットからのデータは送信用のタイムスロット列によって各ステーションユニットごとに送信され、そこで得られた各データのステータスを上配受信用のタイムスロット列によってループコントロールユニットに転送するようになっている。

ニット (以下 L C U と言う。) であり、上記 C P U (1)と端末装置間のデータ通信を行うため のタイムスロットの制御・管理と、伝送フォーマットの作成などの概能を有する。(3)は伝送銀路、(4)は上記 C P U (1)と後述する複数の端末接 飯(6)のインタフェイスであるステーションニットで L O U (2)から送出されたタイムスロットを受信すると、そのコマンドを解説し、コマンドを受信すると、そのコマンドを解説し、コマンドに従ったデータ、またはステータス 伝送の動作を行なう。

なお・(6)は各ステーションユニットごとにつ なかる端末装恤 (以下デバイスと言う。) でも る。

第2区は伝送総路上のデータ・およびステータスが転送される多重化されたタイムスロット列(6)であり、との発明の特徴とするものである。1つのタイムスロットはコントロール・フィールド(7)とデータ/ステータス・フィールド(8)から成り、特定のデバイスに割当てられている

しかしながら、上配従来のループ伝送システムはループコントロールユニットと各ステーションユニット間でデータ伝送の良否確認をしなければならないため、その分データ伝送の時間が多く必要となる欠点がある。

この発明はデータ 転送に対する応答が取り易く、伝送級路の利用率か良く、標準化・規格化が容易なステーションユニットで構成されるループ伝送システムにおいて伝送級路上の値定長に分割され、各端末級値に対応して割当てられたタイムスロットにデータまたはステータスを挿入して計算機と各端末装値側のデータ通信を均等に効率良く行うことを目的としている。以下図面を用いて詳細に説明する。

第1凶はループ伝送システムの構成を示した もので・データの転送・および制御は中央計算 様が行う集中制御方式である。

同凶化をいて、(1)はループシステム化接続された端末装置の制御を行う中央計算機 (以下 OPU と言う。) ・(2)はループコントロールユ

第8図は第2図で示したタイムスロットの 1 つで、LCU と 8 U 間でデータ 転送を行う伝送 フォーマットである。

同図におけるコントロール・フィールドは次のように分割されている。 (9) はタイムスロットが、上り(デバイス→ OPU) でが、下り(OPU → デバイス) であるか識別するためでレット・20 は8U , およびデバイスに対対に対対している。 20 は である。 30 に とじた で で が を で が を で が を で が を で が を で が を で が を で か り・タイムスロットで BOO が 数っていることを ディールドに BOO が 数っていることを ディールドに BOO が 数っていることを ディールドに BOO が 数っていることを アナである。

はは 1 ダイムスロットの垂直パリティ (以下 VRO と言う。) ** ビットである。

特明昭52—87302(3)

(4) は転送データあるいはデータ・8 U および デバイスのステータスの転送に使用するフィー ルドである。ステータスの種類には・(1) タイム スロットの V R C エラーの有無・(1) 転送データ ・ブロックの B C O エラーの有無・(4) デバイス の電源断・(v) デバイスからのサービス要求・(v) S U の使用甲否・(vi) その他・があり・ステータ ス・フィールド(4) の各ビットに対応して割付け られている。

第4凶はステーションユニット(4)の敬能をブロック凶で表わした凶で、タイムスロットを受信した時、エラーの有無、コマンドにしたがった動作を行うためのものである。

同図において(8)は既に説明した伝送 縁路であり、傾はビット・シリアルに送られて来るペースパンド 作号の復調回路、頃はタイムスロットの同期をとるための同期回路、切は受信タイムスロットの 上り/下り を判定する判定回路 、頃はタイムスロットのコントロール・フィールド中のコマンドを解読する回路、頃は 8 U 全

セットされるまでの時間内にコマンドを解脱し、コマンドにしたがったデータかよびステータスの授受を(c)のタイミングで行い1タイムスロット時間遅延して次段へ送出される。

次にOPU からデパイスへデータ転送する場合について、第4凶、第5凶を用いてその制御ならびにデータの旅れを説明する。

OPU (1)で・あるデバイス(5)にデータの出力命令が実行されると・LOU (2)では出力命令かよびデータを規定された伝送フォーマット (第8凶) に変換し・デバイス毎に割当てられたタイムスロットに挿入してベースパンド変調した後伝送銀路(3)に送出する。

SU(4)においてタイムスロットが到着すると 伝送繳路信号を復調回路はで復調し、直列一並 列変換回路のへ送り、この時同期回路はでタイムスロットの同期をとり自局宛のタイムスロット トであれば制御回路はへ信号を送り、制御回路 はが回路如から回路如へタイムスロットのコントロール・フィールドを取り込む(第5図(b)) 体を制御する回路、如はタイムスロットの直列 一並列変換回路・如は自局宛タイムスロット を取り込む回路・如は自局宛タイムスロット VRC エラーの検出回路・如は転送ブロック・ データのBCC エラー検出回路・如は 8 U と で受信データに対するステータスを作成する回 路・ぬは 8 U とデバイス間のインタフェイス 路・ぬはデバイスの制御信号回路・イスか がディスへのデータ出力回路・倒はデバイスか りのデータ入力回路・回路を送網路を介してある。

第 5 図は、ある 8 U にタイムスロットが到着してから次段の 8 U に送出されるまでのタイムチャートであり、(a)はコントロール・フィールドとデータ・フィールドから構成されるタイムスロットが到着するタイミングで、(b)は 8 U 中の直列一並列変換回路如を通過してコントロール・フィールドの長さだけ遅延した信号でコントロール・フィールドのをテータが同回路 40 に

指示をする。

コントロール・フィールド (第8凶) の。上り/下り。ピットをチェックした後,正して サットされていれば。上り。のマークを付け、コマンドを解脱(この場合はデータ出力コマンド (群生要求知・BCC をチェックし、コントロール・フィールドのデータ・フィールドのデータを受信を1980年、1

SU(4)は1タイムスロットを正しく受信した場合、そのステータスを同じテータ・フィールドに挿入してLCU(2)に転送し(第5以(c))・LOU(2)はそのステータスをチェックした後次のテータの送出を行う。 CPU からのテータ転

特照昭52-87302(4)

送が終了すると・コントロール・フィールドに BOO 転送の指示ピットにマークして・BOO 計算結果と共に8U(4)に送出する。BCO 計算 結果を受信した8U(4)は・自局内で受信データ に対して計算したBOC 結果と比較し・一致し ていれば無エラーのステータスを返送する。

以上は正常化データ転送が終了した場合であるが、受信のできない場合は次の処理を行う。

8 U(4) に到着したタイムスロットのコントロール・フィールドに、上り のマーク(4) が付加されている場合は、先にデバイスからLOU(2) に正しく受信されなかったことを示し、再送マーク40を付加してLOU(2) に再送する。

またタイムスロットが到着した時 8 U (4)がピジーあるいは使用不能である場合・受信タイムスロットに転直パリティ・エラーを検出された場合などはタイムスロットのデータ・フィールドにステータスを挿入して L O U (2)へ返送する

を行うため信頼度の高いデータ伝送が実現する とともに、コントロールフィールドとデータフ ィールドから構成されるタイムスロットを各端 末装値に割当てられているため端末袋無難の均 等なサービスが可能となる利点がある。

▲ 図面の簡単な説明

第1図はこの発明を説明するためのループ伝送システムの構成図、第2図はこの発明の伝送を路に多重化されたタイムスロット列。第8図は伝送フォーマット・第4図は第1図に示したステーション・ユニットの構成図、第5図はステーション・ユニットにタイムスロットが到着してから次段へ送出されるタイムチャート図・48図は本伝送制御方式を拡張した例のタイムチャート図である。

図において(1)は中央計算機,(2)はループコントロールユニット,(3)は伝送銀路,(4)はステーションユニット,(5)は端末装置,(6)はタイムスロット列,(7)はコントロールフィールド,(8)はテータフィールドである。

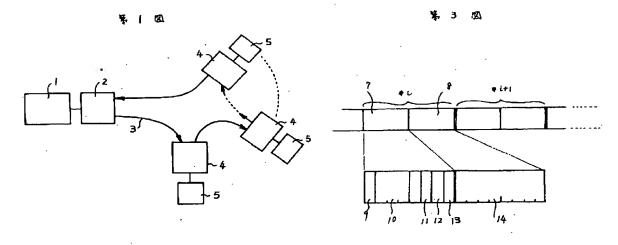
なお、以上は全端末装置に割当てられたコントロール・フィールドとデータ・フィールドから構成される固定のタイムスロットにコマンドとデータ、およびステータスを軟せ、そのスロットを多重化して転送する多重伝送制御方式 (第8図(b)のように同期信号(81) に続く8 U T ドレス・スロット(82) でデータを転送する端末失量を選択し、それに続くタイムスロットにデータ(83) を挿入してブロック転送することができる

また・同期信号(81) と8U アドレス・スロット(82) の間に上配の両方式を触別できるスロット (84) を付加すれば・同一システムにおいて時分割多重方式とブロック 転送方式の動的な切り換えが可能となり・システムのトラヒックに適応した伝送制御方式が実現する

以上のように、この発明によれば各タイムス ロットごとにエラーチェック、および訂正を行 い、ブロックデータに対してもエラーチェック

なお図中同一あるいは相当部分には同一符号 を付して示してある。

代理人 · 葛 野 僖 ~



第 2 四

